

Chap 34 : Arcs

\mathcal{E} eae de dim 2 ou 3 rapporté à un SON (\vec{i}, \vec{j}) ou $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$

I. Langage

Un arc est un couple (I, γ) où I est une réunion finie d'intervalles non triviaux et $\gamma \in \mathcal{C}(I, \mathcal{E})$

$\Gamma = (I, \gamma)$ est de classe \mathcal{C}^p si γ est de classe \mathcal{C}^p

Reparamétrage : \mathcal{C}^p -difféo $\psi : J \mapsto I \rightarrow (J, \gamma \circ \psi)$ de classe \mathcal{C}^p

Points simples/multiples/doubles... $Supp(\Gamma) = \gamma(I)$

$\gamma \in \mathcal{C}^1$: $-M_0 = \gamma(t_0)$ point régulier si $\gamma'(t_0) \neq 0$ birégulier si $(\gamma'(t_0), \gamma(t_0))$ est libre

$M = \gamma(t_0)$: si $\exists p \geq 0 / \overline{\gamma^{(p)}}(t_0) \neq 0$, avec p minimal \rightarrow tangente dirigée par $\frac{\overline{\gamma^{(p)}}(t_0)}{\|\overline{\gamma^{(p)}}(t_0)\|}$

Dans les calculs d'équations : majuscules pour les éléments différentiels ($x...$),
majuscules pour les éléments tangents ($X...$)

Point régulier $t : \gamma(t) = (x(t), y(t)) \rightarrow$ Tangente : $\begin{vmatrix} X-x & x' \\ Y-y & y' \end{vmatrix} = 0$ Normale : $(X-x)x' + (Y-y)y' = 0$

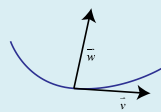
II. Etude locale

$\Gamma = (I, \gamma) \in \mathcal{C}^\infty, t_0 \in I$ tq $Vect(\overline{\gamma^{(m)}}(t_0)) = \mathbb{R}^2$

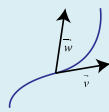
$p = \min\{k \in \mathbb{N}^* / \overline{\gamma^{(k)}}(t_0) \neq 0\}, q = \min\{k > p / (\overline{\gamma^{(k)}}(t_0), \overline{\gamma^{(p)}}(t_0)) \text{ libre}\}$

$\vec{v} = \overline{\gamma^{(p)}}(t_0), \vec{w} = \overline{\gamma^{(q)}}(t_0)$ Dans la base $(\vec{v}, \vec{w}), \overline{M(t_0)M(t_0+h)} = \left(\frac{h^p}{p!} + h^p \varepsilon_1(h)\right) \vec{v} + \left(\frac{h^q}{q!} + h^q \varepsilon_2(h)\right) \vec{w}$

p impair, q pair

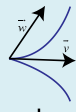


p, q impairs



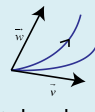
Point d'inflexion

p pair, q impair



Point de rebroussement
1er type

p, q pairs



Point de rebroussement
2e type

Dimension 3 : point trirégulier $\gamma(t_0) : \overline{\gamma(t_0)\gamma(t_0+h)} = (h + o(h))\vec{e}_1 + (h^2 + o(h^2))\vec{e}_2 + (h^3 + o(h^3))\vec{e}_3$
Selon (\vec{e}_1, \vec{e}_2) : allure 1 (ordinaire) (\vec{e}_1, \vec{e}_3) : inflexion (\vec{e}_2, \vec{e}_3) : rebroussement 1

III. Abscisse curviligne

(I, Γ) arc \mathcal{C}^∞ à valeurs à (\mathbb{R}^n, can)

L'abscisse curviligne sur Γ d'origine t_0 est $s(t) = \int_{t_0}^t \|\gamma'(s)\|_2 ds$ La longueur de Γ est $\ell(\Gamma_{[a,b]}) = \int_a^b \|\gamma'(s)\|_2 ds$

γ régulier. s abscisse curv. sur Γ d'origine t_0 : c'est un \mathcal{C}^∞ -difféo de I sur $J = s(I)$

$\varphi = \gamma \circ s^{-1}$ est le reparamétrage normal de $\gamma \quad \forall s \in J, \|\varphi'(s)\| = 1$

Cartésiennes : $ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2$

Polaires : $ds^2 = d\rho^2 + \rho^2 d\theta^2$

IV. Rayon de courbure

\mathcal{E} plan affine euclidien orienté (O, \vec{i}, \vec{j})

$\Gamma = (I, \gamma) \mathcal{C}^\infty$ régulier, (J, ψ) son param. normal

Le repère de Frénet en $M(s) \in \Gamma$ est : $\vec{\tau}(s) = \psi'(s)$, $\vec{\nu}(s) = \text{rot}_{\pi/2}(\vec{\tau}(s))$ $(M, \vec{\tau}, \vec{\nu})(s)$ est un RON direct

On note $\vec{\tau}(s) = (\cos \varphi(s), \sin \varphi(s))$ et $\vec{\nu}(s) = (-\sin \varphi(s), \cos \varphi(s))$

$\forall s \in J, \exists c(s) \in \mathbb{R}$ tq $\frac{d\vec{\tau}}{ds} = c(s)\vec{\nu}(s)$ $c(s)$ est la courbure algébrique de Γ en $M(s)$ $c(s) = \vec{\tau}'(s) \cdot \vec{\nu}(s)$ est \mathcal{C}^∞

Le rayon de courbure est $R(s) = \frac{1}{c(s)}$ Le centre de courbure est $I(s) = M(s) + R(s)\vec{\nu}(s)$

$c(s) = \frac{[\gamma'(s), \gamma''(s)]}{\|\gamma'\|^3} = \frac{\begin{vmatrix} x' & x'' \\ y' & y'' \end{vmatrix}}{(x'^2 + y'^2)^{3/2}}$ Si $y = f(x)$, $c(s) = \frac{y''}{(1 + y'^2)^{3/2}}$ En polaire : $c(s) = \frac{\rho^2 + 2\rho'^2 - \rho\rho''}{(\rho^2 + \rho'^2)^{3/2}}$

$^{(1)} \left(\frac{1}{\rho}\right) + \left(\frac{1}{\rho}\right)'' = \frac{\rho^2 + 2\rho'^2 - \rho\rho''}{\rho^3}$

Frénet : $\frac{d\vec{\tau}}{ds} = c(s)\vec{\nu}(s)$

$\frac{d\vec{\nu}}{ds} = -c(s)\vec{\tau}(s)$

γ courbe fermée \mathcal{C}^2 dans \mathbb{R}^3 de longueur $L > 0$. Supp γ paramétrée par s , L -périodique

$K = \int_0^L |c(s)| ds = \int_0^L \|\gamma''\|$ Si $\gamma([0, L]) \subset \bar{B}(0, r)$, alors $L < rK$ avec égalité ssi γ est un cercle

$L = \int_0^L \|\gamma'\|^2$ ($\|\cdot\| = 1$), IPP : $L = -\int_0^L \vec{\gamma} \cdot \vec{\gamma}'' + \text{CS}$, et égalité : CS \rightarrow courbe plane, + CS

Théorème de relèvement

$$S^1 = \mathbb{U} = \{z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1\}$$

V. Relèvement différentiable

I intervalle de \mathbb{R} , $f \in \mathcal{C}^1(I, S^1)$ $\exists \varphi \in \mathcal{C}^1(I, \mathbb{R})$ tq : $\forall t \in I, f(t) = e^{i\varphi(t)}$
 Si $\psi \in \mathcal{C}(I, \mathbb{R})$ vérifie : $\forall t \in I, f(t) = e^{i\psi(t)}$, alors $\exists k \in \mathbb{Z}, \psi = \varphi + 2k\pi$

$$f' = i\varphi' f \rightarrow \varphi_0(t) = \frac{1}{i} \int_{t_0}^t \frac{f'(u)}{f(u)} du \quad (e^{-i\varphi_0(t)} f(t))' = 0 \rightarrow e^{-i\varphi_0} f = e^{i\theta_0} \text{ cte: } f(t) = e^{-i(\varphi_0(t)+\theta_0)}$$

Si $f \in \mathcal{C}^1(I, \mathbb{C}^*), \forall \varphi \in \mathcal{C}^1(I, \mathbb{R})$ tq : $\forall t \in I, f(t) = |f(t)| e^{i\varphi(t)}$

En ajustant des constantes, on a la même chose pour les arcs \mathcal{C}^1_{pm}

VI. Applications

Il n'existe pas de fonction $g \in \mathcal{C}(\mathbb{C}^*, \mathbb{C}^*)$ tq : $\forall z \in \mathbb{C}, g(z)^2 = z$

p.abs : $g \in \mathcal{C}^1$ sur \mathbb{C}^* par inversion loc. de $z \mapsto z^2$ + relèvement en 0 et 1

(\mathcal{E}) $x'' + ax' + bx = 0, x$ sol non nulle de (\mathcal{E}) : $(x'(t), x(t)) \neq (0, 0) \rightarrow \rho \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}), \theta \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ tq

$$x' = \rho \cos \theta \text{ et } x = \rho \sin \theta \quad \theta' = \cos^2 \theta + b \sin^2 \theta + \frac{a}{2} \sin(2\theta)$$

$(I, \gamma) \in \mathcal{C}^\infty$ régulier : $\exists \varphi \in \mathcal{C}^\infty(I, \mathbb{R})$ tq $\vec{\tau}(s) = (\cos \varphi(s), \sin \varphi(s)) \rightarrow c(s) = \frac{d\varphi}{ds}, R(s) = \frac{ds}{d\varphi}$

En polaire : $v = (\overrightarrow{OM}, \vec{T})$ (angle rayon-tangente), $\overrightarrow{OM} = \rho(\theta) \vec{u}(\theta) \Rightarrow \tan v = \frac{\rho}{\rho'}, \varphi = \theta + v$