

Chap 24 : Déterminants

Soit \mathbb{K} un corps de caractéristique différente de 2

I. Formes n -linéaires alternées

Soit $n \in \mathbb{N}^*$ $E_1 \dots E_n$ et F $n+1$ \mathbb{K} – espaces vectoriels

$f : \prod_{j=1}^n E_j \rightarrow F$ est application n -linéaire si elle est linéaire par rapport à chacune de ses variables

càd : $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \forall (a_k)_{k \neq j} \begin{cases} E_j \rightarrow F \\ x \mapsto f(a_1, \dots, a_{j-1}, x, a_{j+1}, \dots, a_n) \end{cases}$ est linéaire

On dit que f est une forme n -linéaire si $F = \mathbb{K}$

Exemple fondamental : $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \varphi_j \in \mathcal{L}(E_j, \mathbb{K})$ $f \begin{cases} \prod_{j=1}^n E_j \rightarrow \mathbb{K} \\ (x_1 \dots x_n) \mapsto \prod_{j=1}^n \varphi_j(x_j) \end{cases}$ est une forme n -linéaire

On se place dans le cas où $E_1 = E_2 = \dots = E_n = E$

$f \in \mathcal{F}(E^n, \mathbb{K})$ forme n -linéaire. f est alternée si $\forall (a_1 \dots a_n) \in E^n, \forall j \neq k, a_j = a_k \Rightarrow f(a_1 \dots a_n) = 0$

$f \in \mathcal{F}(E^n, \mathbb{K})$ forme n -linéaire. f est antisymétrique si $\forall \sigma \in \mathfrak{S}_n, f(a_{\sigma(1)} \dots a_{\sigma(n)}) = \varepsilon(\sigma) f(a_1 \dots a_n)$

Si f est une forme n -linéaire sur E , si $\sigma \in \mathfrak{S}_n$, on note $\sigma \bullet f \begin{cases} E^n \rightarrow \mathbb{K} \\ (x_1 \dots x_n) \mapsto f(x_{\sigma(1)} \dots x_{\sigma(n)}) \end{cases}$

$\sigma \bullet f$ est toujours n -linéaire, et f antisymétrique ssi $\forall \sigma \in \mathfrak{S}_n, \sigma \bullet f = \varepsilon(\sigma) f$

f forme n -linéaire sur E , $(\sigma, \tau) \in \mathfrak{S}_n^2$ $\tau \bullet (\sigma \bullet f) = (\tau \circ \sigma) \bullet f$

f forme n -linéaire f est antisymétrique ssi pour toute transposition $\tau \in \mathfrak{S}_n, \tau \bullet f = -f$

f forme n -linéaire f est antisymétrique ssi f est alternée

Preuve : Si f antisym, on prend $a_j = a_k$, on les permute, on a $f(a_1 \dots a_n) = -f(a_1 \dots a_n) \Rightarrow 0$

Si f alternée, on prend $a_k + a_j$ en k et en j , on développe (linéarité), on retrouve $\tau \bullet f = -f$

L'espace des formes n -linéaires sur E est un sous espace vectoriel de $\mathcal{F}(E^n, \mathbb{K})$

$\mathcal{A}^n(E, \mathbb{K}) = \{ \text{formes } n\text{-linéaires alternées sur } E \}$ est un *sev* de l'espace des formes n -linéaires

E de dim n et de base \mathcal{B}_0 $\det_{\mathcal{B}_0} \begin{cases} E^n \rightarrow \mathbb{K} \\ (v_1 \dots v_n) \mapsto \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{\sigma(j)j} \quad (v_j = \sum_{i=1}^n a_{ij} e_i) \end{cases}$ engendre $\mathcal{A}^n(E, \mathbb{K})$ (de dim 1)

Preuve : n -lin : $f(v_1 \dots v_n) = \sum_{(i_1 \dots i_n) \in \mathbb{N}_n^n} \prod_{j=1}^n a_{i_j j} f(e_{i_1} \dots e_{i_n})$ $i_j = i_k \Rightarrow f(e_{i_1} \dots e_{i_n}) = 0 \Rightarrow \sigma \in \mathfrak{S}_n$

$$f(v_1 \dots v_n) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \left(\prod_{j=1}^n a_{\sigma(j)j} \right) f(e_{\sigma(1)} \dots e_{\sigma(n)}) = \left(\sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{\sigma(j)j} \right) f(e_1 \dots e_n)$$

Mq $\det_{\mathfrak{B}_0} \in \mathcal{A}^n(E, \mathbb{K})$ $\theta : (v_1 \dots v_n) \mapsto \prod_{j=1}^n a_{\sigma(j)j} = \prod_{j=1}^n \varphi_{\sigma(j)}(v_j)$ n -lin d'après l'exemple fondamental
 + $\tau \in \mathfrak{S}_n, \tau \cdot \det_{\mathfrak{B}_0} \Rightarrow$ avec le fait que σ et τ sont bij, on arrive à ce qu'on veut

Pour toute base \mathfrak{B}_0 de E , $\det_{\mathfrak{B}_0} \in \mathcal{A}^n(E, \mathbb{K})$ $\det_{\mathfrak{B}_0}(\mathfrak{B}_0) = 1$

\mathfrak{B}_0 base de $E, f \in \mathcal{A}^n(E, \mathbb{K})$ $f = f(e_1 \dots e_n) \det_{\mathfrak{B}_0} = f(\mathfrak{B}_0) \det_{\mathfrak{B}_0}$

\mathfrak{B} et \mathfrak{B}_0 bases de E $\det_{\mathfrak{B}} = \det_{\mathfrak{B}}(\mathfrak{B}_0) \cdot \det_{\mathfrak{B}_0}$

\mathfrak{B}_0 base de E $\mathcal{F} = (v_1 \dots v_n)$ famille de E

$\det_{\mathfrak{B}_0}(v_1 \dots v_n) = 0$ ssi $\mathcal{F} = (v_1 \dots v_n)$ est liée

$\det_{\mathfrak{B}_0} \neq 0$ ssi $\mathcal{F} = (v_1 \dots v_n)$ est une base

Preuve : Supp \mathcal{F} liée : $v_k = \sum_{j \neq k} \alpha_j v_j$ On dvp par n -lin., on trouve =0 par antisym

$\mathfrak{B} = (e_1 \dots e_n)$ $(v_j)_{j \in \llbracket 1, n \rrbracket} \in E^n, v_j = \sum_{i=1}^n a_{ij} e_i$ On note $\det_{\mathfrak{B}_0} = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$

II. Déterminants de matrice et d'endomorphisme

$A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ $A = (a_{ij})_{(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2}$ $\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{\sigma(j)j}$

$\varphi \in \mathcal{L}(E)$ $\mathfrak{B}_0 = (e_1 \dots e_n)$ base de E $\det_{\mathfrak{B}_0}(\varphi) = \det_{\mathfrak{B}_0}(\varphi(e_1) \dots \varphi(e_n))$

\mathfrak{B}_0 base de E de dim n $A = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathfrak{B}_0}}(v_1 \dots v_n) \Rightarrow \det(A) = \det_{\mathfrak{B}_0}(v_1 \dots v_n)$

$A = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathfrak{B}_0}}(\varphi) \Rightarrow \det(A) = \det_{\mathfrak{B}_0}(\varphi)$

E \mathbb{K} -ev de dim n $f \in \mathcal{L}(E)$ $d_{\mathfrak{B}}(f)$ dans une base \mathfrak{B} ne dépend pas de la base choisie.
 On le note $\det(f)$

Preuve : Deux bases, $\det_{\mathfrak{B}}(f) = \det_{\mathfrak{B}}(\mathfrak{B}_0) \cdot \det_{\mathfrak{B}_0}(f)$ $\varphi \begin{cases} E^n & \rightarrow \mathbb{K} \\ (v_1 \dots v_n) & \mapsto \det_{\mathfrak{B}_0}(f(v_1) \dots f(v_n)) \end{cases}$ n lin, alter
 $\varphi = \varphi(\mathfrak{B}_0) \cdot \det_{\mathfrak{B}_0}$ $\det_{\mathfrak{B}}(f) = \det_{\mathfrak{B}}(\mathfrak{B}_0) \cdot \varphi(\mathfrak{B}) = \det_{\mathfrak{B}}(\mathfrak{B}_0) \cdot \det_{\mathfrak{B}_0}(\mathfrak{B}) \cdot \varphi(e_1 \dots e_n) = \det_{\mathfrak{B}_0}(f)$

Deux matrices semblables ont le même déterminant

$$\det(f \circ g) = \det(f) \times \det(g) \qquad \det(AB) = \det(A) \times \det(B)$$

Preuve : Soit un des deux n'est pas bijectif $\rightarrow 0$, soit les deux sont bijectifs \rightarrow base sur base

$$A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \text{ est inversible ssi } \det(A) \neq 0 \qquad \det_{\mathcal{GL}_n(\mathbb{K})} \text{ est un morphisme de groupes : } \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A}$$

$$\det(I_n) = 1 \qquad \det(\text{diag}(\alpha_1 \dots \alpha_n)) = \prod_{j=1}^n \alpha_j$$

III. Résultats utiles pour le calcul de déterminants

$A = (C_1 \dots C_n)$ Opérations usuelles :

$$- C_i \leftrightarrow C_j (i \neq j) \qquad \det(C_1 \dots \underset{i^{\text{ème pos}}}{C_j} \dots \underset{j^{\text{ème pos}}}{C_i} \dots C_n) = -\det(A) \qquad (\varepsilon(\tau) = -1)$$

$$- C_i \leftarrow C_i + \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n \alpha_k C_k \qquad \det(C_1 \dots C_i + \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n \alpha_k C_k \dots C_n) = \det(A) + \sum_{k=1, k \neq i}^n \alpha_k \det(A) \qquad (\det \text{ n-lin et alterné})$$

$$- C_i \leftarrow \alpha C_i \qquad \det(C_1 \dots \alpha C_i \dots C_n) = \alpha \det(A) \qquad (n\text{-lin})$$

(Aussi valable pour les lignes)

$$- \det(C_{\sigma(1)} \dots C_{\sigma(n)}) = \varepsilon(\sigma) \det(A)$$

$$- \det({}^t A) = \det(A)$$

$$\text{Preuve : } \det({}^t A) = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{j\sigma(j)} = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{j=1}^n a_{\sigma^{-1}(\sigma(j))\sigma(j)} = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{k=1}^n a_{\sigma^{-1}(k)k} + \text{bij}$$

$$A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \text{ triangulaire : } \det(A) = \prod_{j=1}^n a_{jj} \qquad (\text{preuve : par l'absurde})$$

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & C \end{pmatrix} \begin{matrix} p \\ q \end{matrix} \qquad \det(M) = \det(A) \times \det(C)$$

Preuve : Nécessairement, pour qu'il n'y ait pas de zéro, $\sigma_{\llbracket 1, p \rrbracket} \in \mathcal{S}_p$, donc $\sigma_{\llbracket p+1, n \rrbracket}$ bij aussi...

$$M = \begin{pmatrix} A_1 & \dots & * \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & A_n \end{pmatrix} \qquad \det(M) = \prod_{j=1}^n \det(A_j)$$

$A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ On note $A_{i,j}$ la matrice extraite de A en éliminant la i^e ligne et la j^e colonne.

$$\det(A) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{i,j}) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{i,j}) \qquad (\text{si on fixe } i \in \mathbb{N}_n \text{ ou } j \in \mathbb{N}_n)$$

Preuve : Utiliser $n\text{-lin}$ pour développer par rapport à chaque E_i de la colonne j

Effacer toute la ligne du E_i correspondant. Permuter lignes et colonnes : $(-1)^{i+j}$

Quand une ligne ou colonne a beaucoup de 0, on développe par rapport à cette ligne / colonne

On appelle comatrice de $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$: $com(A) = ((-1)^{i+j} \det(A_{ij}))_{(i,j) \in \llbracket 1,n \rrbracket^2}$

$${}^t(com(A)) \times A = A \times ({}^t com(A)) = (\det(A)) \times I_n$$

Preuve : Diagonale : $\sum_{i=1}^n ({}^t com(A))_{ji} a_{ij} = \sum_{j=1}^n (-1)^{j+i} \det(A_{ij}) a_{ij} = \det A$ Sinon, 0 par antisym

$$A \in GL_n(\mathbb{K}) \Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} ({}^t com(A))$$

$$A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix}$$

Matrice de permutation : $\sigma \in \mathfrak{S}_n$ $P_\sigma = (\delta_{\sigma(j)i})_{(i,j) \in \llbracket 1,n \rrbracket^2}$ $\det(P_\sigma) = \varepsilon(\sigma)$

$$\text{Déterminant de Van der Monde : } VdM(x_1 \dots x_n) = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^{n-1} \end{vmatrix} = \prod_{j < k} (x_k - x_j)$$

Preuve : On en fait un polynôme en mettant des X dans la dernière ligne, nécessairement les x_j sont racines...

$rg(A) = 1$ ssi les colonnes sont toutes colinéaires

$I \subset \llbracket 1,n \rrbracket, J \subset \llbracket 1,n \rrbracket$ Matrice extraite de $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ A_{IJ} :

matrice obtenue en conservant les lignes de I et colonnes de J

$rg(A)$ est la taille du plus grand déterminant extrait non nul

$\mathbb{K} \subset \mathbb{L}$ (A, B) $\in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})^2$ A est semblable à B dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{L}) \Rightarrow A$ est semblable à B dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

IV. Polynômes caractéristiques

La suite est au programme de spé

Pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$, on définit $P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_n)$

P_A est de degré n , a pour coefficient dominant $(-1)^n$, $P_A(0) = \det(A)$, son terme en X^{n-1} est $(-1)^{n+1} \text{tr}(A)$

Les valeurs propres de A sont les racines du polynôme caractéristique : λ est valeur propre de $A \Leftrightarrow P_A(\lambda) = 0$

$A = \mathcal{M}_{at}(f_A)$ est diagonalisable ssi $A = Q\Delta Q^{-1}$ où Δ est diag $\Rightarrow A - \lambda I_n = Q(\Delta - \lambda I_n)Q^{-1} \Rightarrow P_A = P_\Delta$

Si A est diagonalisable, $P_A = P_\Delta = \prod_{j=1}^n (\mu_j - X) = \prod_{j=1}^p (\alpha_j - X)^{k_j}$

$\dim(E_{\alpha_j}) = mult_{P_A}(\alpha_j)$ où α_j valeur propre et E_{α_j} espace propre associé

$\varphi \in \mathcal{L}(E)$ a_j valeur propre $E_{\alpha_j} = \ker(\varphi - \alpha_j Id)$ Les (E_{α_j}) sont en somme directe

Preuve : $v \in E_{\alpha_k} \cap (\sum_{j \neq k} E_{\alpha_j}), v = \sum_{j \neq k} v_j = -v_k, w = \sum_{j=1}^n v_j = 0_E \Rightarrow \varphi'(w) = 0_E = \sum_{j=1}^n \alpha_j' v_j \quad \forall dM \neq 0 \Rightarrow v = 0_E$

$\bigoplus_{j=1}^p E_{\alpha_j} = E$ ssi φ est diagonalisable

Matrice compagnon : $(a_0 \dots a_{n-1}) \in \mathbb{K}^n$ $A = \begin{pmatrix} 0 & \dots & \dots & 0 & a_0 \\ 1 & 0 & \dots & 0 & a_1 \\ 0 & 1 & \dots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & 0 & a_{n-2} \\ 0 & \dots & 0 & 1 & a_{n-1} \end{pmatrix}$ $P_A = (-1)^n (X^n - \sum_{j=0}^{n-1} a_j X^j)$

$\varphi \in \mathcal{L}(E)$ Si φ a un vecteur totalisateur w alors $\mathcal{B} = (w, \varphi(w) \dots \varphi^{n-1}(w))$ est base de E
 $f \in \mathcal{L}(E)$ Si $P(f) = 0_{\mathcal{L}(E)}$, toute valeur propre de f est nécessairement racine de P