

# Chap 22 : Matrices

Soit  $\mathbb{K}$  un corps (commutatif),  $n, p \in \mathbb{N}^*$

## I. Espace vectoriel $\mathfrak{M}_{n,p}(\mathbb{K})$

Ensemble des matrices à  $n$  lignes et  $p$  colonnes :  $\mathfrak{M}_{n,p}(\mathbb{K}) = \{(a_{ij})_{i \in \llbracket 1,n \rrbracket, j \in \llbracket 1,p \rrbracket} \in \mathbb{K}^{np}\}$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1p} \\ a_{21} & & & a_{2p} \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{n(p-1)} & a_{np} \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} j \in \llbracket 1,p \rrbracket \quad C_j = (a_{ij})_{i \in \llbracket 1,n \rrbracket} \in \mathfrak{M}_{n,1}(\mathbb{K}) \text{ la } j^{\text{ième}} \text{ colonne de } A \\ i \in \llbracket 1,n \rrbracket \quad L_i = (a_{ij})_{j \in \llbracket 1,p \rrbracket} \in \mathfrak{M}_{1,p}(\mathbb{K}) \text{ la } i^{\text{ième}} \text{ ligne de } A \end{array}$$

$\mathfrak{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  est muni d'une structure de  $\mathbb{K}$ -ev :  $A = (a_{ij})_{i,j \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,p \rrbracket}$ ,  $B = (b_{ij})_{i,j \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,p \rrbracket} \in \mathfrak{M}_{n,p}(\mathbb{K})$

$$A + B = (a_{ij} + b_{ij})_{i,j \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,p \rrbracket} \quad \forall \alpha \in \mathbb{K}, \alpha A = (\alpha a_{ij})_{i,j \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,p \rrbracket}$$

Un vecteur colonne est une matrice  $C = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathfrak{M}_{n,1}(\mathbb{K})$  On l'identifie à un élément de  $\mathbb{K}^n$

$\varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^p, \mathbb{K}^n)$  ( $e_1 \dots e_p$ ) base canonique de  $\mathbb{K}^p$ , ( $f_1 \dots f_n$ ) celle de  $\mathbb{K}^n$   $\forall j \in \llbracket 1,p \rrbracket, \varphi(e_j) = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n a_{ij} f_i$

La matrice de  $\varphi$   $\mathfrak{Mat}(\varphi) = (a_{ij})_{i,j \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,p \rrbracket} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1p} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{np} \end{pmatrix}$  Coord. selon  $f_1$   
Coord. selon  $f_n$   
 $\varphi(e_1)$      $\varphi(e_p)$

$\theta \begin{cases} \mathcal{L}(\mathbb{K}^p, \mathbb{K}^n) \rightarrow \mathfrak{M}_{n,p}(\mathbb{K}) \\ \varphi \mapsto \mathfrak{Mat}(\varphi) = (a_{ij})_{i \in \llbracket 1,n \rrbracket, j \in \llbracket 1,p \rrbracket} \end{cases}$  est un isomorphisme de  $\mathbb{K}$ -ev

$A = (a_{ij})_{i,j \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,p \rrbracket} \in \mathfrak{M}_{n,p}(\mathbb{K})$ ,  $B = (b_{ij})_{i,j \in \llbracket 1,p \rrbracket \times \llbracket 1,q \rrbracket} \in \mathfrak{M}_{p,q}(\mathbb{K})$   $C = A \times B \in \mathfrak{M}_{n,q}(\mathbb{K})$  est défini par :

$$C = (c_{ij})_{i,j \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,q \rrbracket} \text{ tel que } \forall (i,j) \in \llbracket 1,n \rrbracket \times \llbracket 1,q \rrbracket, c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}$$

Pour tout  $\varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^p, \mathbb{K}^n), \psi \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^q, \mathbb{K}^p)$   $\mathfrak{Mat}(\varphi \circ \psi) = \mathfrak{Mat}(\varphi) \times \mathfrak{Mat}(\psi)$

On écrit les matrices ainsi  $\begin{pmatrix} (B) \\ (A) & (C) \end{pmatrix}$ , et on fait le produit des éléments de la colonne de B par ceux de la ligne de A qui correspond à la position du  $c_{ij}$  :

Associativité et "Distributivité"  $(A, B) \in \mathfrak{M}_{n,p}(\mathbb{K})^2$   $(C, D) \in \mathfrak{M}_{p,q}(\mathbb{K})^2$   $(\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2$   $F \in \mathfrak{M}_{q,r}(\mathbb{K})$

$$(A \times C) \times F = A \times (C \times F) \quad (\alpha A + \beta B) \times C = \alpha A \times C + \beta B \times C \quad A \times (\alpha C + \beta D) = \alpha A \times C + \beta A \times D$$

$$I_n = (\delta_{ij})_{(i,j) \in \llbracket 1,n \rrbracket^2} = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix} = \mathfrak{Mat}(Id_{\mathbb{K}}) \in \mathfrak{M}_{n,n}(\mathbb{K})$$

$$A \in \mathfrak{M}_{n,p}(\mathbb{K}) \quad B \in \mathfrak{M}_{p,n}(\mathbb{K}) \quad I_n \times A = A \quad B \times I_n = B$$

On n'a en général pas commutativité

$\forall (k, l) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket$  On définit  $E_{kl} \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$  par :  $E_{kl} = (\delta_{ki} \delta_{lj})_{i,j}$

$(E_{kl})_{(k,l) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket}$  est la base canonique de  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$

$$A = (a_{ij})_{i,j} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p a_{ij} E_{ij}$$

$A \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K}) \quad A = (C_1 \dots C_p) = \begin{pmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_n \end{pmatrix} \quad (E_{ij})_{i,j}$  base canonique de  $\mathcal{M}_{nn}(\mathbb{K}), (\widetilde{E}_{kl})_{k,l}$  celle de  $\mathcal{M}_{pp}(\mathbb{K})$

$$E_{i,j} \times A = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ L_j \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow i^{\text{ème}} \text{ position} \quad A \times \widetilde{E}_{kl} = \begin{pmatrix} 0 & \dots & C_k & \dots & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} i^{\text{ème}} \text{ position} \\ \downarrow \end{matrix}$$

$(\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), +, \times, \cdot) = (\mathcal{M}_{nn}(\mathbb{K}), +, \times, \cdot)$  est une  $\mathbb{K}$  – algèbre non commutative (si  $n > 1$ ), d'élément neutre pour la lci  $\times I_n$  et de dimension  $n^2$

$\theta \left\{ \begin{array}{l} (\mathcal{L}(\mathbb{K}^n), +, \circ, \cdot) \rightarrow (\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), +, \times, \cdot) \\ \varphi \mapsto \mathcal{M}_{\text{at}}(\varphi) \end{array} \right.$  est un isomorphisme de  $\mathbb{K}$  – algèbres

$$\varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{K}^p, \mathbb{K}^n), A = \mathcal{M}_{\text{at}}(\varphi) \quad v \in \mathbb{K}^p, v = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^p \simeq \mathcal{M}_{p1}(\mathbb{K}) \quad \varphi(v) = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_p \end{pmatrix}$$

## II. Matrices et applications linéaires

$E$   $\mathbb{K}$  – ev de dim finie  $n \quad \mathcal{B} = (e_1 \dots e_n)$  base de  $E$

$\varphi^{-1} \left\{ \begin{array}{l} E \rightarrow \mathbb{K}^n \simeq \mathcal{M}_{n1}(\mathbb{K}) \\ v \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \text{ tel que } v = \sum_{j=1}^n x_j e_j \end{array} \right.$  est un isomorphisme de  $E$  dans  $\mathbb{K}^n \simeq \mathcal{M}_{n1}(\mathbb{K})$

$$\mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}}}(\varphi) = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \varphi^{-1}(v) \quad (v_1 \dots v_p) \in E^p, \forall j \in \llbracket 1, p \rrbracket C_j = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}}}(v_j) \quad \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}}}(v_1 \dots v_p) = (C_1 \dots C_p)$$

$\left\{ \begin{array}{l} E^p \rightarrow \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K}) \\ (v_1 \dots v_p) \mapsto \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}}}(v_1 \dots v_p) \end{array} \right.$  est un isomorphisme de  $E^p$  dans  $\mathcal{M}_{np}(\mathbb{K})$

$E$  et  $F$  deux  $\mathbb{K}$  – ev de dim finie.  $\mathcal{B} = (e_1 \dots e_p)$  base de  $E, \mathcal{C} = (f_1 \dots f_n)$  base de  $F \quad \varphi \in \mathcal{L}(E, F)$

$$\mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}, \mathcal{C}}}(\varphi) = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{C}}}(\varphi(e_1) \dots \varphi(e_p)) = A = (a_{ij})_{i,j} \quad \forall j \in \llbracket 1, p \rrbracket, \varphi(e_j) = \sum_{i=1}^n a_{ij} f_i$$

$\theta \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{L}(E, F) \rightarrow \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K}) \\ \varphi \mapsto \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}, \mathcal{C}}}(\varphi) \end{array} \right.$  est un isomorphisme

$E, F, G$   $\mathbb{K}$  – ev de dim finies  $q, p, n \quad \varphi \in \mathcal{L}(E, F), \psi \in \mathcal{L}(F, G) \quad \mathcal{B}_0$  base de  $G, \mathcal{B}$  de  $F, \mathcal{C}$  de  $E$

$$A = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}_0}}(\psi) \in \mathcal{M}_{np}(\mathbb{K}) \quad B = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{C}, \mathcal{B}}}(\varphi) \in \mathcal{M}_{pq}(\mathbb{K}) \quad C = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{C}, \mathcal{B}_0}}(\psi \circ \varphi) = A \times B$$

$$\mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}}}(\varphi) = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathcal{B}, \mathcal{B}}}(\varphi)$$

$A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$   $A$  est inversible s'il existe  $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  tel que  $AB = I_n = BA$  On note  $B = A^{-1}$   
 $E, F$   $\mathbb{K}$ -ev de dim  $n$ .  $\mathcal{B}$  base de  $E$ ,  $\mathcal{C}$  de  $F$ .  $\varphi \in \mathcal{L}(E, F)$   $A = \mathcal{M}_{\mathcal{C}, \mathcal{B}}(\varphi)$   
 $A$  est inversible ssi  $\varphi$  est un isomorphisme de  $E$  dans  $F$   $A^{-1} = \mathcal{M}_{\mathcal{C}, \mathcal{B}}(\varphi^{-1})$

$E$   $\mathbb{K}$ -ev de dim finie  $n$  et de base  $\mathcal{B} (v_1 \dots v_n) \in E^n$   $A = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(v_1 \dots v_n) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$   
 $A$  est inversible ssi  $(v_1 \dots v_n)$  base de  $E$

$GL_n(\mathbb{K}) = \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), A \text{ inversible}\}$   $(GL_n(\mathbb{K}), \times)$  est un groupe  
 Pour tout  $E$   $\mathbb{K}$ -ev de dim  $n$  et  $\mathcal{B}$  base de  $E$ ,  $\xi \begin{cases} (GL(E), \circ) \rightarrow (GL_n(\mathbb{K}), \times) \\ \varphi \mapsto \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(\varphi) \end{cases}$  est un isomorphisme de groupes

### III. Sous ensembles particuliers de $M_n(\mathbb{K})$

Une matrice  $A = (a_{ij})_{i,j \in \llbracket 1, n \rrbracket} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est diagonale si pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $i \neq j \Rightarrow a_{i,j} = 0$

Pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , on pose  $\lambda_i = a_{ii}$   $\begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$  On note alors  $A = \text{diag}(\lambda_1 \dots \lambda_n)$

$\mathcal{D}_n(\mathbb{K}) = \{A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), A \text{ diagonale}\}$  est une sous algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

Si  $A = \text{diag}(\lambda_1 \dots \lambda_n)$  et  $B = \text{diag}(\mu_1 \dots \mu_n)$  et  $\alpha \in \mathbb{K}$

$$A + B = \text{diag}(\lambda_1 + \mu_1 \dots \lambda_n + \mu_n) \quad \alpha A = \text{diag}(\alpha \lambda_1 \dots \alpha \lambda_n) \quad AB = \text{diag}(\lambda_1 \mu_1 \dots \lambda_n \mu_n)$$

$$A = \text{diag}(\lambda_1 \dots \lambda_n) \quad A \text{ est inversible ssi pour tout } j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_j \neq 0 \quad A^{-1} = \text{diag}\left(\frac{1}{\lambda_1} \dots \frac{1}{\lambda_n}\right)$$

$\dim \mathcal{D}_n(\mathbb{K}) = n$  Base de  $\mathcal{D}_n(\mathbb{K}) : (E_{ii})_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket}$

$(\mathcal{A}, +, \times, \cdot)$   $\mathbb{K}$ -algèbre  $\mathcal{B}$  sous algèbre de dim finie sur  $\mathbb{K}$  Si  $x \in \mathcal{B}$  est inversible dans  $\mathcal{A}$ , alors  $x^{-1} \in \mathcal{B}$

Preuve : Utiliser  $\eta \begin{cases} \mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B} \\ y \mapsto xy \end{cases} \in \mathcal{L}(\mathcal{B})$  avec  $x$  inversible Montrer injectivité  $\Rightarrow$  surjectivité  $\Rightarrow \eta^{-1}(1) \in \mathcal{B}$

$(A, +, \times, \cdot)$   $\mathbb{K}$ -algèbre de dim finie  $A$  intègre  $\Rightarrow A$  corps  
 $\times$  est commutative sur  $\mathcal{D}_n(\mathbb{K})$

$A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$   $A$  est :

- triangulaire supérieure ( $\in \mathcal{T}_n^s(\mathbb{K})$ ) si :  $\forall (i, j) \in t\llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $i > j \Rightarrow a_{ij} = 0$
- triangulaire inférieure ( $\in \mathcal{T}_n^i(\mathbb{K})$ ) si :  $\forall (i, j) \in t\llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $i < j \Rightarrow a_{ij} = 0$
- triangulaire supérieure strictement ( $\in \mathcal{T}_n^{ss}(\mathbb{K})$ ) si  $\forall (i, j) \in t\llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $i \geq j \Rightarrow a_{ij} = 0$
- triangulaire inférieure strictement ( $\in \mathcal{T}_n^{is}(\mathbb{K})$ ) si  $\forall (i, j) \in t\llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $i \leq j \Rightarrow a_{ij} = 0$

$\mathcal{T}_n^s(\mathbb{K})$  est une sous algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

$A$  et  $B \in \mathcal{T}_n^s$ , pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $(AB)_{ii} = a_{ii} b_{ii}$

$$A \in \mathfrak{S}_n^s(\mathbb{K}) \quad A \text{ est inversible ssi pour tout } j \in \llbracket 1, n \rrbracket, a_{jj} \neq 0 \quad A^{-1} \in \mathfrak{S}_n^s(\mathbb{K}) \quad (A^{-1})_{jj} = \frac{1}{a_{jj}}$$

$$\text{Base de } \mathfrak{S}_n^s : (E_{ij})_{i \leq j} \quad \text{Base de } \mathfrak{S}_n^i : (E_{ij})_{i \geq j} \Rightarrow \dim \mathfrak{S}_n^s = \dim \mathfrak{S}_n^i = \frac{n(n+1)}{2}$$

$$\text{Base de } \mathfrak{S}_n^{ss} : (E_{ij})_{i < j} \quad \text{Base de } \mathfrak{S}_n^{is} : (E_{ij})_{i > j} \Rightarrow \dim \mathfrak{S}_n^{ss} = \dim \mathfrak{S}_n^{is} = \frac{n(n-1)}{2}$$

$$A \in \mathfrak{S}_n^{ss}(\mathbb{K}) \Rightarrow A^n = 0_{\mathfrak{M}_n(\mathbb{K})}$$

$$\text{Transposée sur } \mathfrak{M}_{np}(\mathbb{K}) : \tau_{np} \begin{cases} \mathfrak{M}_{np}(\mathbb{K}) \rightarrow \mathfrak{M}_{pn}(\mathbb{K}) \\ A \mapsto {}^t A = (b_{ij})_{ij} \text{ tq } \forall (i, j) \in \llbracket 1, p \rrbracket \times \llbracket 1, n \rrbracket, b_{ij} = a_{ji} \end{cases}$$

La transposée est un isomorphisme de  $\mathfrak{M}_{np}(\mathbb{K})$  sur  $\mathfrak{M}_{pn}(\mathbb{K})$ , et  $(\tau_{np})^{-1} = \tau_{pn}$ , càd  ${}^t({}^t A) = A$

$$\tau_{nn} \in Gl(\mathfrak{M}_{nn}(\mathbb{K})) \quad \forall A \in \mathfrak{M}_{np}(\mathbb{K}), B \in \mathfrak{M}_{pq}(\mathbb{K}), {}^t(AB) = {}^t B {}^t A$$

On vérifie par la transposée que toutes les propriétés montrées pour  $\mathfrak{S}_n^s$  et  $\mathfrak{S}_n^{ss}$  sont valables pour  $\mathfrak{S}_n^i$  et  $\mathfrak{S}_n^{is}$

$$\forall A \in Gl_n(\mathbb{K}) \quad ({}^t A)^{-1} = {}^t(A^{-1})$$

Une matrice  $A \in \mathfrak{M}_n(\mathbb{K})$  est symétrique si  ${}^t A = A$ , et antisymétrique si  ${}^t A = -A$

$$\mathfrak{S}_n(\mathbb{K}) = \{A \in \mathfrak{M}_n(\mathbb{K}), {}^t A = A\} \quad \mathfrak{Q}_n(\mathbb{K}) = \{A \in \mathfrak{M}_n(\mathbb{K}), {}^t A = -A\}$$

$\mathfrak{S}_n(\mathbb{K})$  et  $\mathfrak{Q}_n(\mathbb{K})$  sont des sous-espaces vectoriels et  $\mathfrak{S}_n(\mathbb{K}) \oplus \mathfrak{Q}_n(\mathbb{K}) = \mathfrak{M}_n(\mathbb{K})$

$$\dim_{\mathbb{K}} \mathfrak{S}_n(\mathbb{K}) = \frac{n(n+1)}{2} \quad \dim_{\mathbb{K}} \mathfrak{Q}_n(\mathbb{K}) = \frac{n(n-1)}{2}$$

$$\text{Preuve : } A = \frac{A + {}^t A}{2} + \frac{A - {}^t A}{2} : \text{partie symétrique / antisymétrique}$$

Si  $A$  est antisymétrique, alors  $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket, a_{jj} = 0$

De manière générale, pour  $(A, B) \in \mathfrak{S}_n(\mathbb{K}), AB \notin \mathfrak{S}_n(\mathbb{K})$

Base de  $\mathfrak{S}_n(\mathbb{K}) : \{E_{jj}, j \in \llbracket 1, n \rrbracket\} \cup \{(E_{ij} + E_{ji}), i < j\}$  de  $\mathfrak{Q}_n(\mathbb{K}) : \{(E_{ij} - E_{ji}), i < j\}$

$$\mathfrak{S}_n^s(\mathbb{K}) \oplus \mathfrak{S}_n^{is}(\mathbb{K}) = \mathfrak{M}_n(\mathbb{K})$$

$E$   $\mathbb{K}$ -ev de dimension  $p$   $\mathfrak{B} = (e_1 \dots e_p)$  base de  $E$

$$\theta \begin{cases} E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{K}) \rightarrow \mathfrak{M}_{1p}(\mathbb{K}) \\ \varphi \mapsto \mathfrak{Mat}_{\mathfrak{B}}(\varphi) = (\varphi(e_1) \dots \varphi(e_p)) \end{cases} \text{ est un isomorphisme}$$

Les matrices lignes représentent les familles linéaires

#### IV. Matrices de changement de bases

$E$   $\mathbb{K}$ -ev de dimension  $n$   $\mathfrak{B}_0 = (e_1 \dots e_n)$  et  $\mathfrak{B} = (w_1 \dots w_n)$  bases de  $E$

La matrice de changement de base de  $\mathfrak{B}_0$  à  $\mathfrak{B}$  est  $P = \mathfrak{Mat}_{\mathfrak{B}_0}(w_1 \dots w_n) = \mathfrak{Mat}_{\mathfrak{B}_0}(\mathfrak{B})$

$P = \mathfrak{Mat}_{\mathfrak{B}_0}(\varphi)$  où  $\varphi$  est l'unique application linéaire qui envoie  $\mathfrak{B}_0$  sur  $\mathfrak{B}$

$$P = \mathfrak{Mat}_{\mathfrak{B}_0 \mathfrak{B}_0}(Id_E) \in Gl_n(\mathbb{K})$$

$P$  la matrice de passage de  $\mathfrak{B}_0$  à  $\mathfrak{B}$   $v \in E$   $X_0 = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}_0}}(v)$   $X = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}}}(v)$   $X_0 = PX$

$P^{-1}$  est la matrice de changement de base de  $\mathfrak{B}$  à  $\mathfrak{B}_0$

$E$  et  $F$  deux  $\mathbb{K}$ -ev de dim finies  $p$  et  $n$   $\mathfrak{B}_0$  et  $\mathfrak{B}$  bases de  $E$ ,  $\mathfrak{C}_0$  et  $\mathfrak{C}$  bases de  $F$

$P \in Gl_p(\mathbb{K})$  matrice de passage de  $\mathfrak{B}_0$  à  $\mathfrak{B}$ , et  $Q \in Gl_n(\mathbb{K})$  celle de  $\mathfrak{C}_0$  à  $\mathfrak{C}$

$\varphi \in \mathcal{L}(E, F)$   $A_0 = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}_0\mathfrak{C}_0}}(\varphi)$   $A = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}\mathfrak{C}}}(\varphi)$  Alors  $A_0 = QAP^{-1}$

$E$   $\mathbb{K}$ -ev de dim  $n$   $\mathfrak{B}_0$  et  $\mathfrak{B}$  deux bases de  $E$   $\varphi \in \mathcal{L}(E)$   $A_0 = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}_0}}(\varphi)$ ,  $A = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}}}(\varphi)$

Si  $P$  est la matrice de changement de base de  $\mathfrak{B}_0$  à  $\mathfrak{B}$ ,  $A_0 = PAP^{-1}$

$A$  et  $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  sont semblables s'il existe  $P \in Gl_n(\mathbb{K})$  tel que  $A = PBP^{-1}$

La similitude est une relation d'équivalence sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

Deux matrices sont semblables ssi elles représentent la même app. lin. dans deux bases différentes

## V. Rang d'une matrice

$A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$   $A = (C_1 \dots C_p)$  où pour tout  $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$ ,  $C_j \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \simeq \mathbb{K}^n$

Le rang de  $A$   $\text{rg}(A) = \text{rg}_{\mathbb{K}}(C_1 \dots C_p) = \dim_{\mathbb{K}}(\text{Vect}(C_1 \dots C_p))$

$\text{rg}(A) \leq \min(n, p)$

$E$   $\mathbb{K}$ -ev de dim  $n$   $\mathfrak{B}_0 = (e_1 \dots e_n)$  base de  $E$   $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  Si  $A = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}_0}}(v_1 \dots v_p)$  alors  $\text{rg}(A) = \text{rg}(v_1 \dots v_p)$

$E$  et  $F$  deux  $\mathbb{K}$ -ev de dim  $p$  et  $n$   $\mathfrak{B}$  base de  $E$ ,  $\mathfrak{C}$  base de  $F$   $\varphi \in \mathcal{L}(E, F)$   $A = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}\mathfrak{C}}}(\varphi) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$

$\text{rg}(A) = \text{rg}(\varphi)$

Si  $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  est la matrice de  $\varphi \in \mathcal{L}(E, F)$   $\text{rg}(A) = n$  ssi  $\varphi$  est surjective de  $E$  dans  $F$

$\text{rg}(A) = p$  ssi  $\varphi$  est injective de  $E$  dans  $F$

Si  $A = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}}}(v_1 \dots v_p)$   $\text{rg}(A) = n$  ssi  $(v_1 \dots v_p)$  est génératrice

$\text{rg}(A) = p$  ssi  $(v_1 \dots v_p)$  est libre

$(A, B) \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$   $A$  et  $B$  sont équivalentes s'il existe  $\mathcal{P} \in Gl_n(\mathbb{K}), Q \in Gl_p(\mathbb{K})$  tq  $A = PBQ^{-1}$

L'équivalence est une relation d'équivalence (!)

Sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , si deux matrices sont semblables, alors elles sont équivalentes (la réciproque est fautive)

$A$  et  $B$  sont équivalentes ssi il existe  $\varphi \in \mathcal{L}(E, F)$   $\mathfrak{B}_0, \mathfrak{B}$  bases de  $E, \mathfrak{C}_0, \mathfrak{C}$  bases de  $F$  tq

$A = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}_0\mathfrak{C}_0}}(\varphi)$   $B = \mathcal{M}_{at_{\mathfrak{B}\mathfrak{C}}}(\varphi)$

$A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  de rang  $r \in \llbracket 0, \min(n, p) \rrbracket$   $A$  est équivalente à  $J_r^{n,p} = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$   $(J_r)_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \leq r \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

$A$  et  $B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$  sont équivalentes ssi elles ont le même rang

$A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est semblable à  $J_r^n$  ssi  $A$  est une matrice de projecteur ( $A^2 = A$ )

$A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$   $\text{rg}({}^t A) = \text{rg}(A)$   $({}^t J_r^{n,p} = J_r^{p,n})$

## VI. Calcul explicite de rang – Pivot de Gauss

Opération sur les colonnes :  $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K})$

Rappel :  $A \times E_{ij} = (0 \ \dots \ C_i \ \dots \ 0)$

Opération	Multiplication à droite	Allure de la matrice
$C_i \leftrightarrow C_j$	$A(I_p - E_{ii} - E_{jj} + E_{ij} + E_{ji})$ (envoi base sur base)	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & & \dots & 0 \\ 0 & \dots & & & & \vdots \\ \vdots & & & & & \vdots \\ \vdots & & & & & \vdots \\ \vdots & & & & & \vdots \\ 0 & \dots & & 0 & 1 & 0 \\ \vdots & & & 1 & 0 & \vdots \\ \vdots & & & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & & & & 1 & \vdots \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & \dots \\ \vdots & & & & & \vdots \\ 0 & \dots & & & & 1 & 0 \\ 0 & \dots & & & & 0 & \dots \\ \hline & & & i & & & j \end{pmatrix}$
$C_i \leftarrow \alpha C_i \quad (\alpha \in \mathbb{K}^*)$	$A(I_p + (\alpha - 1)E_{ii})$ (diagonale à coef. diag. non nuls)	$\begin{pmatrix} 1 & & & & & 0 \\ & \ddots & & & & \\ & & \alpha & & & \\ & & & \ddots & & \\ 0 & & & & & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} \\ \\ i \\ \\ \\ \end{matrix}$
$C_i \leftarrow C_i + \beta C_j \quad (\beta \in \mathbb{K}, i \neq j)$	$A(I_p + \beta E_{ji})$ (triangulaire à coef. diag. non nuls)	$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & & 0 \\ 0 & \dots & & & \vdots \\ \vdots & & & & \vdots \\ \vdots & & & & \vdots \\ \vdots & & & & \vdots \\ \beta & & & & 0 \\ \vdots & & & & \vdots \\ 0 & \dots & & 0 & 1 \\ \hline & & & i & & j \end{pmatrix}$

Ces trois opérations reviennent à multiplier  $A$  par des matrices de  $GL_p(\mathbb{K})$  : On ne change pas le rang de  $A$

On a les mêmes opérations sur les lignes, en multipliant à gauche :

$$E_{ij} \times A = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ L_j \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$T \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}), T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & * & * & * \\ 0 & \ddots & * & * \\ \vdots & \ddots & \lambda_r & * \\ 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{rg}(T) = r$$

**Pivot de Gauss pour le rang** : On se ramène à une matrice triangulaire avec les opérations sur les lignes et les colonnes, pour éliminer tout ce qui est en-dessous de la diagonale.

**Pivot de Gauss pour l'inverse** : on se ramène à  $I_n$  avec les opérations sur les lignes OU sur les colonnes (pas les 2 à la fois), en commençant par obtenir une matrice triangulaire, puis en « remontant ». On fait les mêmes opérations en partant de  $I_n$  pour avoir l'inverse.

**Astuce** :  $P \in (\mathcal{M}_n(\mathbb{K}))[X]$  tq  $P(A) = 0$  : On a  $\sum_{k=0}^n a_k A^k = 0 \Leftrightarrow A \left( \frac{-1}{a_0} \sum_{k=1}^n a_k A^{k-1} \right) = I_n$

## VII. Compléments

$$\text{tr} \begin{cases} \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K} \\ A \mapsto \sum_{j=1}^n a_{jj} \in \mathcal{L}(\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \mathbb{K}) \text{ est la trace de } A \end{cases}$$

$$\forall (A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})^2, \text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$$

$$\varphi \in \mathcal{L}(E) \quad \text{tr}(\mathcal{M}_{\text{alg}}(\varphi)) \text{ ne dépend pas de la base choisie : on la note } \text{tr}(\varphi)$$

Si  $p$  est un projecteur, alors  $\text{tr}(p) = \text{rg}(p)$

Matrice par blocs :  $M \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{K}) \quad n = m + t \quad p = q + r$

$$M = \left( \begin{array}{c|c} A & C \\ \hline B & D \end{array} \right)_{\substack{m \\ q \quad r} \quad t} \quad A \in \mathcal{M}_{m,q}(\mathbb{K}) \quad B \in \mathcal{M}_{t,q}(\mathbb{K}) \quad C \in \mathcal{M}_{m,r}(\mathbb{K}) \quad D \in \mathcal{M}_{t,r}(\mathbb{K})$$

$$M = \left( \begin{array}{c|c} A & C \\ \hline B & D \end{array} \right)_{\substack{n_1 \\ p_1 \quad p_2}} \in \mathcal{M}_{m,p}(\mathbb{K}) \quad N = \left( \begin{array}{c|c} E & F \\ \hline G & H \end{array} \right)_{\substack{p_1 \\ q_1 \quad q_2}} \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{K}) \quad MN = \left( \begin{array}{c|c} AE + CG & AF + CH \\ \hline BE + DG & BF + DH \end{array} \right)_{\substack{n_1 \\ q_1 \quad q_2}} \in \mathcal{M}_{m,p}(\mathbb{K})$$

Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ . On a équivalence entre :

- $\ker(f - \lambda Id_E) \neq \{0_E\}$
- Il existe  $v \in E \setminus \{0_E\}$  tel que  $f(v) = \lambda v$
- Il existe  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$  tel que  $A_0 X = \lambda X$

Un tel  $\lambda$  est valeur propre de  $f$ , un  $v \in E \setminus \{0_E\}$  est un vecteur propre associé à la valeur propre  $\lambda$   
 $\ker(f - \lambda Id_E)$  est le sous-espace propre

$f$  est diagonalisable ssi elle admet une base de vecteurs propres

$$\text{Si } \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathbb{B}}}(f)\Delta = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \mathbf{0} \\ & \ddots & \\ \mathbf{0} & & \lambda_n \end{pmatrix}, A_0 = \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathbb{B}_0}}(f) = P\Delta P^{-1}$$

$$\forall p \in \mathbb{N}, A_0^p = P\Delta^p P^{-1} = P \begin{pmatrix} \lambda_1^p & & \mathbf{0} \\ & \ddots & \\ \mathbf{0} & & \lambda_n^p \end{pmatrix} P^{-1}$$

$$f \text{ est trigonalisable s'il existe } \mathbb{B} \text{ tel que } \mathcal{M}_{\text{at}_{\mathbb{B}}}(f) = T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & * \\ & \ddots & \\ \mathbf{0} & & \lambda_n \end{pmatrix} = \Delta + N \in \mathcal{F}_n^s$$