

Chap 30 : Propriétés métriques des courbes

Voir le chapitre « Arcs Paramétrés »

I. Paramétrage admissible / abscisse curviligne

$\gamma \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}^2)$ est un arc paramétré de classe \mathcal{C}^k , de support $\Gamma = \{M(t), t \in I\}$

Un point $M(t_0)$ est dit régulier si $\frac{d\vec{OM}}{dt}(t_0) \neq 0$, $\vec{T}(t_0) = \frac{1}{\left\| \frac{d\vec{OM}}{dt}(t_0) \right\|} \frac{d\vec{OM}}{dt}(t_0)$ est son vecteur unitaire tangent

Soit $\varphi \in \mathcal{C}^k(J, I)$ \mathcal{C}^k -difféomorphisme (J int. de \mathbb{R}) (éventuellement φ croissant pour conserver l'orientation)
 $g = \gamma \circ \varphi \in \mathcal{C}^k(J, \mathbb{R}^2)$ est un changement de paramétrage admissible de l'arc γ

Le caractère régulier d'un point est invariant par changement de paramétrage admissible

Une abscisse curviligne s de l'arc $\gamma \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}^2)$ est une primitive de l'application $\begin{cases} I \rightarrow \mathbb{R} \\ t \mapsto \|\gamma'(t)\| = \left\| \frac{d\vec{OM}}{dt}(t) \right\| \end{cases}$

Si γ est \mathcal{C}^k régulier, alors son abscisse curviligne $s \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R})$

L'abscisse curviligne s de l'arc γ est un \mathcal{C}^k -difféo. de I sur $J = s(I)$, elle définit un param. admissible de l'arc

h le paramétrage de γ par l'abscisse curviligne. $\forall s_0 \in J, \|h'(s_0)\| = 1$

Coord. cartésiennes : $s'(t) = \sqrt{x'^2(t) + y'^2(t)}$ Coordonnées polaires : $s'(\theta) = \sqrt{\rho'^2(\theta) + \rho^2(\theta)}$

Si s abscisse curv. de γ , $g = \gamma \circ \varphi$ param. admissible de γ a pour absc. curv. $\tilde{s}(u) = \pm s(\varphi(u)) + k$

On définit la longueur de l'arc $\gamma \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}^2)$ entre $M(t_1)$ et $M(t_2)$, indépendante du param. admissible choisi :

$$\int_{t_1}^{t_2} \|\gamma'(t)\| dt = \int_{t_1}^{t_2} s'(t) dt = \int_{t_1}^{t_2} ds = s(t_2) - s(t_1) \text{ où } s \text{ est une abscisse curviligne de l'arc}$$

Le paramétrage g est normal si la courbe est paramétrée par son abscisse curviligne : $g = \gamma \circ s^{-1}$

II. Points biréguliers / théorème de relèvement / courbure

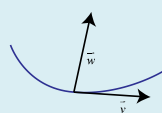
$k \geq 2$

$\gamma \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}^2), t_0 \in I$ $M(t_0)$ est un point birégulier si $(\gamma'(t_0), \gamma''(t_0))$ est une famille libre

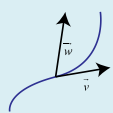
Plus généralement : $p = \min\{k \in \mathbb{N}^* / \gamma^{(k)}(t_0) \neq 0\}, q = \min\{k > p / (\gamma^{(k)}(t_0), \gamma^{(p)}(t_0) \text{ libre})\}$

$\vec{v} = \gamma^{(p)}(t_0), \vec{w} = \gamma^{(q)}(t_0)$ Dans la base $(\vec{v}, \vec{w}), \overrightarrow{M(t_0)M(t_0+h)} = \left(\frac{h^p}{p!} + h^p \varepsilon_1(h)\right) \vec{v} + \left(\frac{h^q}{q!} + h^q \varepsilon_2(h)\right) \vec{w}$

p impair, q pair

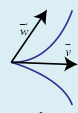


p, q impairs



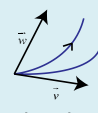
Point d'inflexion

p pair, q impair



Point de rebroussement
1er type

p, q pairs



Point de rebroussement
2e type

$$\gamma \in \mathcal{C}^0(I, \mathbb{R}^2) \text{ arc régulier. } \forall M(t_0), \text{ le repère de Frénet (RON) } \begin{cases} \vec{T}(t_0) = \frac{d\vec{OM}}{ds} = \frac{d\vec{OM}}{dt}(t_0) \times \frac{1}{s'(t_0)} \\ \vec{N}(t_0) = \vec{r}_{\pi/2}(\vec{T}) \end{cases}$$

Thm de relèvement : $\varphi \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{C})$ tq $\forall t \in I, |\varphi(t)| = 1$. $\exists \alpha \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R})$ tq $\forall t \in I, \varphi(t) = e^{i\alpha(t)}$ (unique mod $2k\pi$)

Preuve : $\varphi'(t) = i\alpha'(t)e^{i\alpha(t)} \Rightarrow \alpha' = -i \frac{\varphi'}{\varphi}$. $|\varphi(t)|^2 = 1 \Rightarrow \varphi' \bar{\varphi} + \varphi \bar{\varphi}' = 0 \Rightarrow \alpha(t) = \theta_0 - i \int_{t_0}^t \frac{\varphi'}{\varphi} \in \mathbb{R}$

Coord. cartésiennes $\cos(\alpha(t)) = \frac{x'(t)}{\sqrt{x'^2(t)+y'^2(t)}}$ et $\sin(\alpha(t)) = \frac{y'(t)}{\sqrt{x'^2(t)+y'^2(t)}} \Rightarrow \tan(\alpha(t)) = \frac{y'(t)}{x'(t)}$

Coord. polaires : $V = (\vec{u}_\theta, \vec{T}) \quad \alpha = \theta + V \Rightarrow \begin{cases} \cos(V(\theta)) = \frac{\rho'(\theta)}{\sqrt{\rho'^2(\theta)+\rho^2(\theta)}} \\ \sin(V(\theta)) = \frac{\rho(\theta)}{\sqrt{\rho'^2(\theta)+\rho^2(\theta)}} \end{cases} \Rightarrow \tan(V(\theta)) = \frac{\rho(\theta)}{\rho'(\theta)}$

Courbure de $\gamma \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}^2)$, arc régulier, au point $M(t)$: $c(t) = \frac{d\alpha}{ds}(t) = \frac{1}{s'(t)} \frac{d\alpha}{dt}(t)$

Pour le calcul : soit on a déjà α , soit on utilise :

- En coord. cartésiennes : $\alpha' = \frac{y''x' - x''y'}{x'^2 + y'^2} \Rightarrow c = \frac{\det\left(\frac{d\vec{OM}}{dt}, \frac{d^2\vec{OM}}{dt^2}\right)}{(s')^3}$

- En polaires : $V'(\theta) = \frac{\rho'^2 - \rho\rho''}{\rho^2 + \rho'^2}(\theta) \quad c(\theta) = \frac{\rho^2 + 2\rho' - \rho\rho''}{(\rho^2 + \rho'^2)^{3/2}}$

L'angle α d'une courbe $\gamma \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}^2)$ birégulière définit un paramétrage admissible de classe \mathcal{C}^{k-1}

$$\frac{d\vec{T}}{d\alpha} = \vec{N} \quad \frac{d\vec{N}}{d\alpha} = -\vec{T} \quad \Rightarrow \quad \frac{d\vec{T}}{ds} = c\vec{N} \quad \frac{d\vec{N}}{ds} = -c\vec{T}$$

On définit le rayon de courbure de $\gamma \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}^2)$ birégulier : $R = \frac{1}{c}$

Formules de Frénet : $\frac{d\vec{T}}{ds} = \frac{1}{R}\vec{N}, \frac{d\vec{N}}{ds} = -\frac{1}{R}\vec{T} \quad \frac{d\vec{OM}}{ds} = \vec{T}, \frac{d^2\vec{OM}}{ds^2} = \frac{1}{R}\vec{N}$

$$\frac{d^2\vec{OM}}{dt^2}(t) = s''(t)\vec{T}(t) + s'(t)c(t)\vec{N}(t) \quad \det\left(\frac{d\vec{OM}}{dt}(t), \frac{d^2\vec{OM}}{dt^2}(t)\right) = s'^3(t)c(t)$$

Le centre de courbure de $\gamma \in \mathcal{C}^k(I, \mathbb{R}^2)$ birégulier en $M(t_0)$ est $C(t_0) = M(t_0) + R(t_0)\vec{N}(t_0)$

La courbe parcourue par $(C(t))_{t \in I}$ est appelée développée de la courbe γ

III. Intégrale d'un champ de vecteurs le long d'une courbe

Ω ouvert de \mathbb{R}^n . Un champ de vecteur sur Ω est une application $\vec{X} \begin{cases} \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n \\ x \mapsto \vec{X}(x) \end{cases}$ (de classe \mathcal{C}^k si $\vec{X} \in \mathcal{C}^k(\Omega, \mathbb{R}^n)$)

Exemple fondamental : $f \in \mathcal{C}^k(\Omega, \mathbb{R})$. $\overrightarrow{\text{grad}} f$ est un champ de vecteur de classe \mathcal{C}^{k-1} sur Ω

$k \geq 1$

$\overrightarrow{X} = \begin{pmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix} \in \mathcal{C}^k(\Omega, \mathbb{R}^n)$ champ de vecteur. Si \overrightarrow{X} dérive d'un potentiel, alors $\forall (i, j) \in \mathbb{N}_n^2, \frac{\partial X_i}{\partial x_j} = \frac{\partial X_j}{\partial x_i}$

/HP/ Thm de Poincaré : Si Ω est un ouvert étoilé ($\exists a \in \Omega, \forall x \in \Omega, [a, x] \subset \Omega$), alors la réciproque est vraie

$\overrightarrow{X} \in \mathcal{C}^k(\Omega, \mathbb{R}^n), \gamma \in \mathcal{C}^1([a, b], \Omega)$ L'intégrale du champ \overrightarrow{X} le long de $\gamma : \int_{\gamma} \overrightarrow{X} = \int_a^b \langle \overrightarrow{X}(\gamma(t)) | \gamma'(t) \rangle dt$

Pour une courbe fermée, on note $\oint_{\gamma} \overrightarrow{X}$ circulation du champ de vecteurs

$\overrightarrow{X} \in \mathcal{C}^k(\Omega, \mathbb{R}^n)$ dérivant d'un potentiel $f \in \mathcal{C}^{k+1}(\Omega, \mathbb{R}), \forall \gamma \in \mathcal{C}^1([a, b], \mathbb{R}), \int_{\gamma} \overrightarrow{X} = f(\gamma(b)) - f(\gamma(a))$

Cela dépend uniquement des extrémités, pas du chemin

La circulation le long d'un chemin fermé d'un champ de vecteurs dérivant d'un potentiel est nulle

$\varphi \in \mathcal{C}^1([c, d], [a, b])$ changement de paramétrage croissant de γ . $\tilde{\gamma} = \gamma \circ \varphi$

Circulation de \overrightarrow{X} le long de $\gamma : \int_c^d \langle \overrightarrow{X}(\gamma(\varphi(t))) | \gamma'(\varphi(t)) \rangle \varphi'(t) dt = \int_a^b \langle \overrightarrow{X}(\gamma(u)) | \gamma'(u) \rangle du$

\Rightarrow La circulation d'un champ de vecteurs le long d'une courbe orientée ne dépend pas du paramétrage

IV. Intégrales multiples

$A \subset \mathbb{R}^2$ est de mesure nulle si : $\forall \varepsilon > 0, \exists (R_j)_{j \in 1, n}$ rectangles tq $A \subset \bigcup_{j=1}^n R_j$ et $\sum_{j=1}^n \text{Aire}(R_j) < \varepsilon$

$\int_{[a, b] \times [c, d]} f = \int_{[a, b] \times [c, d]} f(x, y) dx dy$ est le volume algébrique entre $z = f(x, y)$ et le rectangle $[a, b] \times [c, d]$

$f \in \mathcal{C}^0(\Omega, \mathbb{R}), \Omega$ ouvert de \mathbb{R}^2 $[a, b] \times [c, d] \subset \Omega \Rightarrow \begin{cases} x \mapsto \int_c^d f(x, y) dy \in \mathcal{C}^0([a, b], \mathbb{R}) \\ y \mapsto \int_a^b f(x, y) dx \in \mathcal{C}^0([c, d], \mathbb{R}) \end{cases}$

et $\int_{[a, b] \times [c, d]} f = \int_a^b \left(\int_c^d f(x, y) dy \right) dx = \int_c^d \left(\int_a^b f(x, y) dx \right) dy$